

IFM - esercizi 04 - 28 marzo 2021

Esercizio 1. Particelle identiche

Considera l'equazione di Liouville per un sistema di N particelle interagenti mediante un potenziale di coppia:

$$\partial_t f^N + \sum \mathbf{v}_i \cdot \partial_{\mathbf{x}_i} f^N + \sum \mathbf{F}_i \partial_{v_i} f^N = 0$$

dove

$$\mathbf{F}_i = \sum_{j \neq i} \mathbf{F}(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j).$$

Mostra che se il dato iniziale $f^N(\mathbf{x}_1^N, \mathbf{v}_1^N, 0)$ è invariante per permutazioni degli indici di particelle, anche la soluzione al tempo t lo è.

Esercizio 2. Gerarchia BBJKY

Considera l'equazione di Liouville descritta nel precedente esercizio. Integrando in $d\mathbf{x}_{k+1}^N d\mathbf{v}_{k+1}^N$ scrivi l'equazione per la marginale a k particelle.

Esercizio 3. Fattorizzazione 1

Mostra che nel caso di forza nulla, l'equazione di Liouville ammette soluzioni fattorizzate, cioè se le particelle sono inizialmente distribuite in modo indipendente, lo stesso vale al tempo t .

Esercizio 4. Fattorizzazione II

Considera la gerarchia che hai ottenuto negli esercizi precedenti, scala la forza con $1/N$, e scrivi formalmente il limite, che è una gerarchia di infinite equazioni che non dipendono da N .

Mostra che se $f(x, v, t)$ è una soluzione della corrispondente equazione di Vlasov, allora la collezione di funzioni

$$f_k(\mathbf{x}_1^k, \mathbf{v}_1^k, t) = \prod_{i=1}^k f(\mathbf{x}_i, \mathbf{v}_i, t)$$

risolve la gerarchia.

Esercizio 5. Modelli di flocking

Alcuni recenti modelli studiano il moto collettivo di animali mediante sistemi differenziali che hanno termini di campo medio. I modelli di tipo Cucker e Smale sono del tipo

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{x}}_i &= \mathbf{v}_i \\ \dot{\mathbf{v}}_i &= \sum_{j \neq i} n_{ij} (\mathbf{v}_j - \mathbf{v}_i) \end{aligned}$$

con $i \in \{1, \dots, N\}$, dove $\{n_{ij}\}_{ij}$ è detta "matrice di comunicazione", e si assume in genere che dipenda dalla distanza tra \mathbf{x}_i e \mathbf{x}_j (ma esistono modelli più complessi, come quelli con dipendenza dal rango, in cui n_{ij} dipende dalla posizione di tutti gli animali).

Assumendo

$$n_{ij} = \frac{1}{N} \frac{1}{1 + |\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j|^\alpha}$$

scrivi l'equazione di campo medio corrispondente. Nota che il sistema non ha divergenza nulla, dunque l'equazione di Liouville è differente dall'equazione del trasporto.

Esercizio 6. Soluzioni monocinetiche

Considera l'equazione di Vlasov

$$\partial_t f + \mathbf{v} \cdot \partial_x f + \operatorname{div}_{\mathbf{v}}(\mathcal{F}[f](\mathbf{x}, \mathbf{v})f) = 0$$

in cui ho assunto che \mathcal{F} possa dipendere anche da \mathbf{v} , come nell'esempio precedente. Questa equazione ammette soluzioni deboli uniche per dati misura, se \mathcal{F} è sufficientemente regolare.

In particolare, nel caso dell'equazione che hai ottenuto nell'esercizio precedente, cerca soluzioni del tipo

$$\mu_t(dx, d\mathbf{v}) = \rho(\mathbf{x}, t)\delta(\mathbf{v} - \mathbf{u}(\mathbf{x}, t)) d\mathbf{x} d\mathbf{v}$$

dove ρ è il campo densità di massa, e \mathbf{u} è il campo di velocità.

Che equazioni devono soddisfare ρ e \mathbf{u} affinché μ_t sia una soluzione debole?

Le soluzioni si chiamano monocinetiche, e "scimmiottano" le equazioni idrodinamiche, in cui in ogni punto dello spazio c'è una sola velocità \mathbf{u} , invece che una distribuzione.